

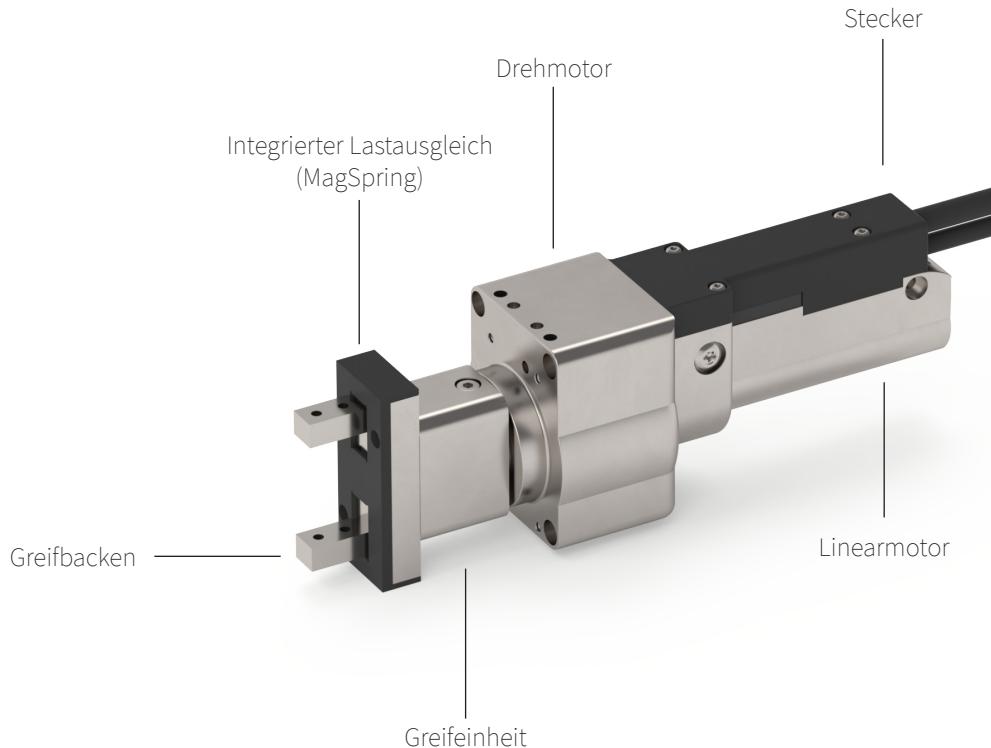
# DREHGREIFER GM51



- ✓ Elektrischer drehgreifer mit zusätzlicher magnetischer Haltekraft
- ✓ Hochdynamisches Greifen, Schliess- bzw. Öffnungszeit unter 20 ms
- ✓ Sanftes Greifen durch frei programmierbare Bewegungsprofile
- ✓ Freie Fingerpositionierung und Kraftkontrolle durch Servomotor
- ✓ Beibehaltung der MagSpring-Kraft bei Stromausfall, einfaches Öffnen von Hand
- ✓ Cleveres Design für saubere Kabelführung direkt mit Schleppkettenanschluss
- ✓ Geringer Energieverbrauch in offener und geschlossener Position
- ✓ Kompatibel zu allen gängigen Feldbussen

## DREHGREIFER GM51

Beschreibung	3
Technische Daten	4
Zubehör	15



## Drehgreifer GM51

Der LinMot GM51 Drehgreifer ist eine hochdynamische Lösung für anspruchsvolle Anwendungen. Mit extrem schnellen Schliess- und Öffnungszeiten von unter 20 Millisekunden ermöglicht er effizientes und zuverlässiges Greifen. Dank frei programmierbarer Bewegungsprofile kann der Greifprozess besonders sanft gestaltet werden, was das Handling empfindlicher Objekte erleichtert. Der Servomotor des Greifers erlaubt individuelle Fingerpositionierung und einstellbare Kraftkontrolle, wodurch das Greifen spezifisch angepasst werden kann.

Der GM51 verfügt über einen integrierten Rotationsmotor mit endloser Drehung. Dies macht den Greifer besonders geeignet für dynamische Positionier-, Montage- und Verschraubaufgaben und bietet dank der Genauigkeit des Absolutwertgebers hohe Präzision in der Winkelpositionierung. Darüber hinaus erfolgt die Positionsüberwachung der Greiffinger über den Linearmotor, wodurch sowohl externe Sensoren als auch rotationsstörende Kabel überflüssig werden. Für Schleppketten und Kabel verfügt der GM51 über einen integrierten Adapter.

## Kombination mit Führungen und Modulen

Die Kombination des Drehgreifers GM51 mit den Führungen FM01 und EM01 sowie den Modulen DM01 und DM03 ermöglicht dank der einfachen Kopplung und dem modularen Aufbau der LinMot Komponenten komplett Pick-and-Place und Pick-Rotate-Place Anwendungen. Zusätzlich ist der GM51 auch mit passivem Lastausgleich (MagSpring) erhältlich. Eine Kombination, die höchste Präzision, Geschwindigkeit und Sicherheit auch unter anspruchsvollen Bedingungen bietet.



**LEISTUNGSDATEN GM51-23SX80F-XP-K\_35-18\_E50X08-NG(\_MS03)**

Leistungsdaten Drehgreifer GM51-23SX80F-XP-K_35-18_E50x08-NG(_MS03)				
<b>Hub</b>				
Max. Öffnungs-/Schliesshubbereich	mm	(in)	18	(0.71)
<b>Kraft</b>				
Max. Klemmkraft (<0.75 s) mit MagSpring / ohne MagSpring	N	(lbf)	33 / 26	(7.42 / 5.85)
Dauerklemmkraft Schliessrichtung mit MagSpring / ohne MagSpring	N	(lbf)	14 / 7	(3.15 / 1.57)
Dauerklemmkraft Öffnungsrichtung mit MagSpring / ohne MagSpring	N	(lbf)	9 / 8	(2.02 / 1.80)
Dauerklemmkraft durch die MagSpring (ohne Strom)	N	(lbf)	7	(1.57)
Max. Drehmoment Drehmotor	Nm	(lbf.in)	1.03	(9.15)
Dauerdrehmoment Drehmotor	Nm	(lbf.in)	0.32	(2.83)
<b>Geschwindigkeit</b>				
Minimale Öffnungs-/Schliesszeit	s		0.02	
Maximale Drehgeschwindigkeit	rpm		3500*	
<b>Positionssensorik</b>				
Positionsauflösung	mm	(in)	0.002	(0.00008)
Wiederholgenauigkeit Greifmotor	mm	(in)	±0.05	(±0.002)
Wiederholgenauigkeit Drehmotor	°	°	±0.05	(±0.002)
<b>Elektrische Daten</b>				
Maximalstrom Greifmotor @ 48 / 72VDC	A <sub>pk</sub>		7.4	
Maximalstrom Drehmotor @ 48 / 72VDC	A <sub>pk</sub>		20.8	
Nennstrom Linearmotor	A <sub>pk</sub>		TBD	
Nennstrom Rotationsmotor	A <sub>pk</sub>		TBD	
<b>Mechanische Daten</b>				
Greiferbreite	mm	(in)	70	(2.76)
Greiferlänge	mm	(in)	67.6	(2.66)
Greiferhöhe	mm	(in)	244.8	(9.64)
Greifermasse	g	(lb)	1100	(2.43)
Umgebungstemperatur	°C		-10 bis 60	
IP Schutztart			IP 30	
<b>Drive</b>				
Stromversorgung Drive	VDC		24-72	
Anzahl nötiger Drives	Stk.		2	
Kommunikationsprotokolle			PROFINET, PROFIdrive, EtherNet/IP, EtherCAT, CANopen, sercos, Ethernet Powerlink	

\*Theoretische Drehgeschwindigkeit ohne Last bei Nennspannung  $U_r$ .

**LEISTUNGSDATEN GM51-23SX160H-XP-K\_35-18\_E50x08-NG(\_MS03)**

Leistungsdaten Drehgreifer GM51-23Sx160H-XP-K_35-18_E50x08-NG(_MS03)				
<b>Hub</b>				
Max. Öffnungs-/Schliesshubbereich	mm	(in)	22	(0.87)
<b>Kraft</b>				
Max. Klemmkraft (<0.75 s) mit MagSpring / ohne MagSpring	N	(lbf)	63 / tbd	(14.17 / tbd)
Dauerklemmkraft Schliessrichtung mit MagSpring / ohne MagSpring	N	(lbf)	21 / tbd	(4.72 / tbd)
Dauerklemmkraft Öffnungsrichtung mit MagSpring / ohne MagSpring	N	(lbf)	17 / tbd	(3.82 / tbd)
Dauerklemmkraft durch die MagSpring (ohne Strom)	N	(lbf)	7	(1.57)
Max. Drehmoment Drehmotor	Nm	(lbf in)	tbd	tbd
Dauerdrehmoment Drehmotor	Nm	(lbf in)	tbd	tbd
<b>Geschwindigkeit</b>				
Minimale Öffnungs-/Schliesszeit	s		0.02	
Maximale Drehgeschwindigkeit	rpm		3000*	
<b>Positionssensorik</b>				
Positionsauflösung	mm	(in)	0.005	(0.0002)
Wiederholgenauigkeit	mm	(in)	±0.05	(±0.002)
Wiederholgenauigkeit Drehmotor	°	°	±0.05	(±0.002)
<b>Elektrische Daten</b>				
Maximalstrom Greifmotor @ 48 / 72VDC	A <sub>pk</sub>		9.4	
Maximalstrom Drehmotor @ 48 / 72VDC	A <sub>pk</sub>		24.6	
Nennstrom Linearmotor	A <sub>pk</sub>		TBD	
Nennstrom Rotationsmotor	A <sub>pk</sub>		TBD	
<b>Mechanische Daten</b>				
Greiferbreite	mm	(in)	tbd	tbd
Greiferlänge	mm	(in)	tbd	tbd
Greiferhöhe	mm	(in)	tbd	tbd
Greifermasse	g	(lb)	tbd	tbd
Umgebungstemperatur	°C		-10 bis 60	
IP Schutztart			IP 30	
<b>Drive</b>				
Stromversorgung Drive	VDC		24-72	
Anzahl nötiger Drives	Stk.		2	
Kommunikationsprotokolle			PROFINET, PROFIdrive, EtherNet/IP, EtherCAT, CANopen, sercos, Ethernet Powerlink	

\*Theoretische Drehgeschwindigkeit ohne Last bei Nennspannung U<sub>n</sub>

DOK.-NR. 0185-0225-D / VERSION 1V1

ÄNDERUNGEN VORBEHALTEN

**LEISTUNGSDATEN GM51-37SX60-XP-N\_48-22\_E70X18-NG(\_MS03)**

Leistungsdaten Drehgreifer GM51-37Sx60-XP-N_48-22_E70x18-NG(_MS03)				
<b>Hub</b>				
Max. Öffnungs-/Schliesshubbereich	mm	(in)	22	(0.87)
<b>Kraft</b>				
Max. Klemmkraft (<0.75 s) mit MagSpring / ohne MagSpring	N	(lbf)	65 / tbd	(14.61 / tbd)
Dauerklemmkraft Schliessrichtung mit MagSpring / ohne MagSpring	N	(lbf)	25 / tbd	(5.62 / tbd)
Dauerklemmkraft Öffnungsrichtung mit MagSpring / ohne MagSpring	N	(lbf)	12 / tbd	(2.70 / tbd)
Dauerklemmkraft durch die MagSpring (ohne Strom)	N	(lbf)	17	(3.83)
Max. Drehmoment Drehmotor	Nm	(lbf in)	3.92	(34.69)
Dauerdrehmoment Drehmotor	Nm	(lbf in)	1.21	(10.71)
<b>Geschwindigkeit</b>				
Minimale Öffnungs-/Schliesszeit	s		0.03	
Maximale Drehgeschwindigkeit	rpm		3000*	
<b>Positionssensorik</b>				
Positionsauflösung	mm	(in)	0.005	(0.0002)
Wiederholgenauigkeit	mm	(in)	±0.05	(±0.002)
Wiederholgenauigkeit Drehmotor	°	°	±0.05	(±0.002)
<b>Elektrische Daten</b>				
Maximalstrom Greifmotor @ 48 / 72VDC	A <sub>pk</sub>		9.4	
Maximalstrom Drehmotor @ 48 / 72VDC	A <sub>pk</sub>		24.6	
Nennstrom Linearmotor	A <sub>pk</sub>		TBD	
Nennstrom Rotationsmotor	A <sub>pk</sub>		TBD	
<b>Mechanische Daten</b>				
Greiferbreite	mm	(in)	103	(4.06)
Greiferlänge	mm	(in)	104.8	(4.13)
Greiferhöhe	mm	(in)	294.2	(11.58)
Greifermasse	g (lb)		2770	(6.11)
Umgebungstemperatur	°C		-10 bis 60	
IP Schutztart			IP 30	
<b>Drive</b>				
Stromversorgung Drive	VDC		24-72	
Anzahl nötiger Drives	Stk.		2	
Kommunikationsprotokolle			PROFINET, PROFIdrive, EtherNet/IP, EtherCAT, CANopen, sercos, Ethernet Powerlink	

\*Theoretische Drehgeschwindigkeit ohne Last bei Nennspannung  $U_r$

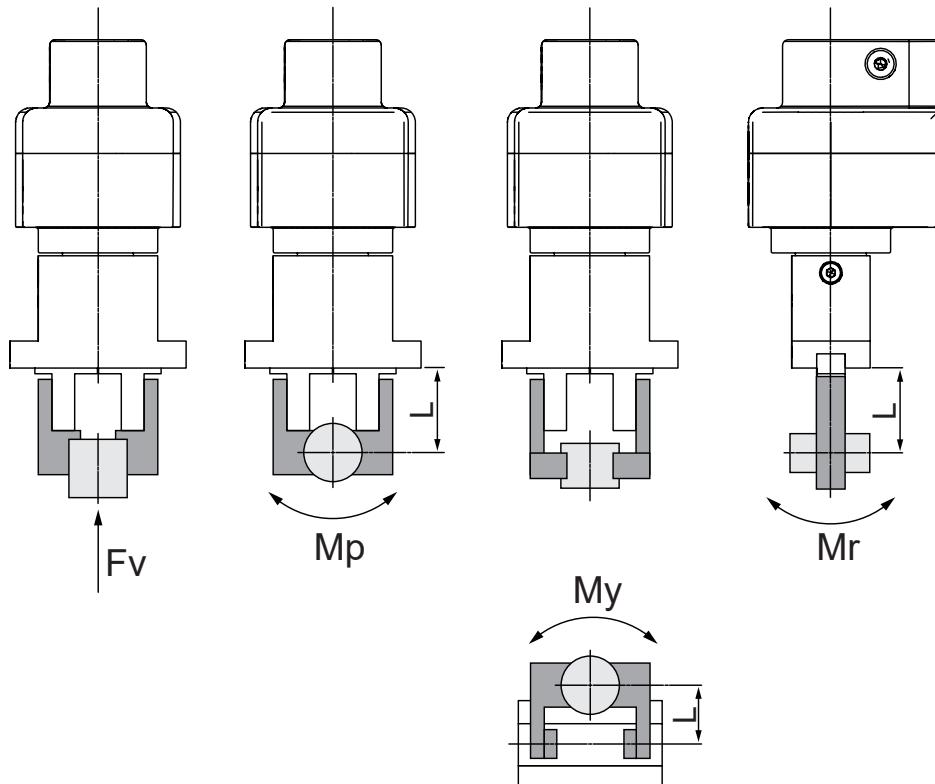
**LEISTUNGSDATEN GM51-37SX120F-XP-N\_48-22\_E70x18-NG(\_MS03)**

Leistungsdaten Drehgreifer GM51-37Sx120F-XP-N_48-22_E70x18-NG(_MS03)				
<b>Hub</b>				
Max. Öffnungs-/Schliesshubbereich	mm	(in)	22	(0.87)
<b>Kraft</b>				
Max. Klemmkraft (<0.75 s) mit MagSpring / ohne MagSpring	N	(lbf)	118 / tbd	(26.53 / tbd)
Dauerklemmkraft Schliessrichtung mit MagSpring / ohne MagSpring	N	(lbf)	32 / tbd	(7.19 / tbd)
Dauerklemmkraft Öffnungsrichtung mit MagSpring / ohne MagSpring	N	(lbf)	24 / tbd	(5.40 / tbd)
Dauerklemmkraft durch die MagSpring (ohne Strom)	N	(lbf)	17	(3.82)
Max. Drehmoment Drehmotor	Nm	(lbf in)	tbd	tbd
Dauerdrehmoment Drehmotor	Nm	(lbf in)	tbd	tbd
<b>Geschwindigkeit</b>				
Minimale Öffnungs-/Schliesszeit	s		tbd	
Maximale Drehgeschwindigkeit	rpm		3000*	
<b>Positionssensorik</b>				
Positionsauflösung	mm	(in)	0.005	(0.0002)
Wiederholgenauigkeit	mm	(in)	±0.05	(±0.002)
Wiederholgenauigkeit Drehmotor	°	°	±0.05	(±0.002)
<b>Elektrische Daten</b>				
Maximalstrom Greifmotor @ 48 / 72VDC	A <sub>pk</sub>		9.4	
Maximalstrom Drehmotor @ 48 / 72VDC	A <sub>pk</sub>		24.6	
Nennstrom Linearmotor	A <sub>pk</sub>		TBD	
Nennstrom Rotationsmotor	A <sub>pk</sub>		TBD	
<b>Mechanische Daten</b>				
Greiferbreite	mm	(in)	tbd	tbd
Greiferlänge	mm	(in)	tbd	tbd
Greiferhöhe	mm	(in)	tbd	tbd
Greifermasse	g	(lb)	tbd	tbd
Umgebungstemperatur	°C		-10 bis 60	
IP Schutztart			IP 30	
<b>Drive</b>				
Stromversorgung Drive	VDC		24-72	
Anzahl nötiger Drives	Stk.		2	
Kommunikationsprotokolle			PROFINET, PROFIdrive, EtherNet/IP, EtherCAT, CANopen, sercos, Ethernet Powerlink	

\*Theoretische Drehgeschwindigkeit ohne Last bei Nennspannung U<sub>n</sub>

DOK.-NR. 0185-0225-D / VERSION 1V1

ÄNDERUNGEN VORBEHALTEN

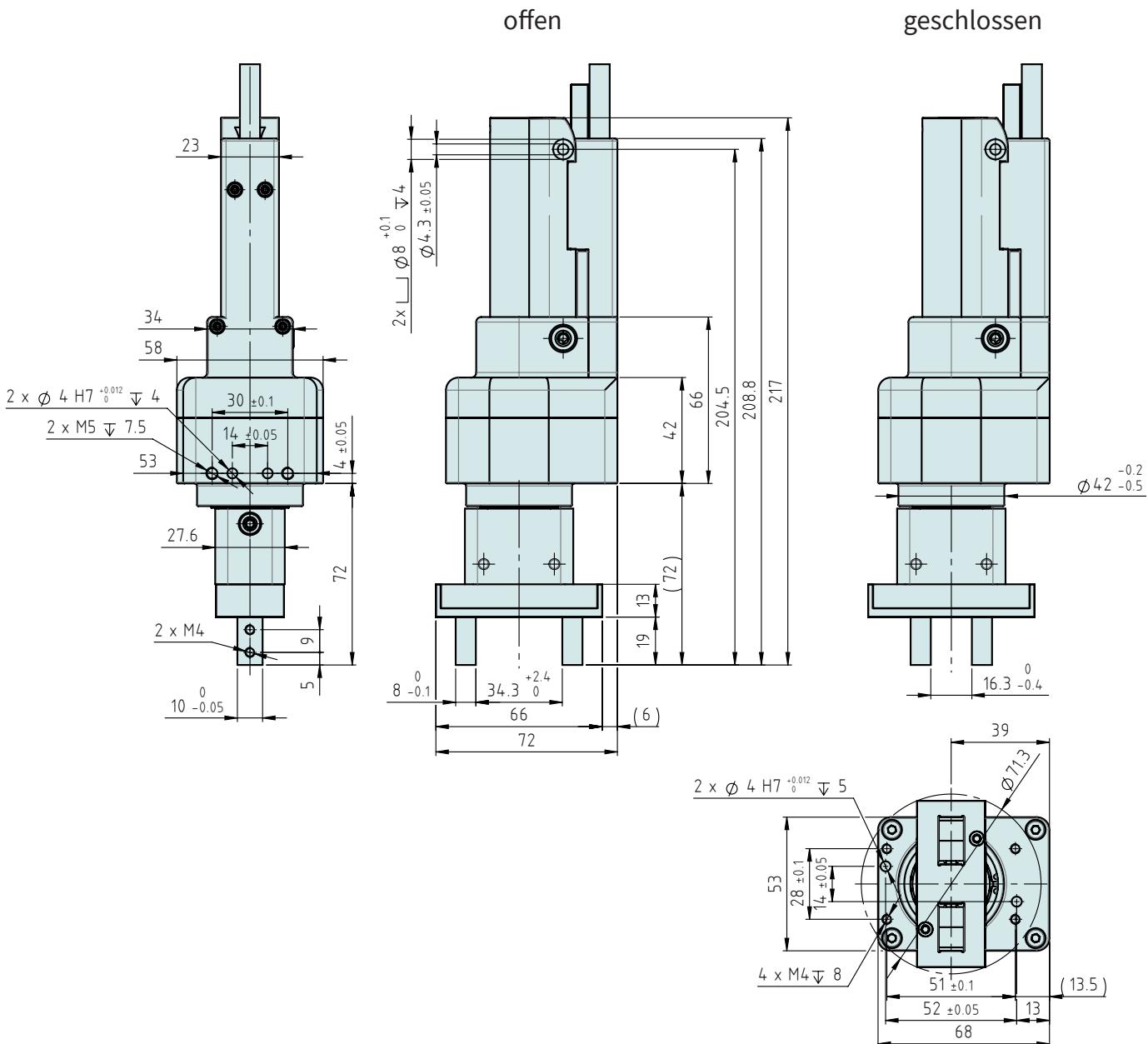
**BERECHNUNG DER LASTMOMENTE**

Modell	Zulässige vertikale Last Fv (N)	Maximal zulässiges Moment		
		Nickmoment Mp (Nm)	Giermoment My (Nm)	Rollmoment Mr (Nm)
<b>GM51-23</b>	147	1.32	1.32	2.65
<b>GM51-37</b>	343	3.0	3.0	6.0

Die Last- und Momentenwerte in der Tabelle sind statische Werte.

Berechnung der zulässigen externen Kraft (bei auftretender Momentlast)	Berechnungsbeispiel
<p>Zulässige Last F (N) = <math>\frac{M \text{ (maximal zulässiges Moment)} (\text{N} \cdot \text{m})}{L \times \frac{10^{-3}}{*}}</math></p> <p>(*Einheitenumrechnungskonstante)</p>	<p>Bei einer statischen Last von = 10 N, die ein Nickmoment auf den Punkt L = 30 mm von der GM51-23-Führung ausübt.</p> <p>Zulässige Last F (N) = <math>\frac{1.32}{30 \times 10^{-3}} = 44.0 \text{ (N)}</math></p> <p>Last f = 10 (N) &lt; 44.0 (N)</p> <p>Es kann daher verwendet werden.</p>

## DREHGREIFER GM51-23SX80F-XP-K\_35-18\_E50X08-NG(\_MS03)

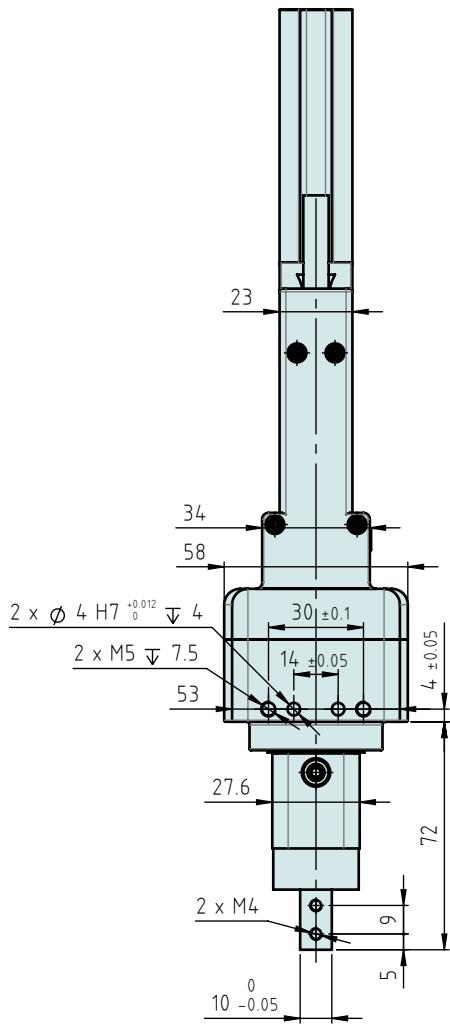


Abmessungen mm

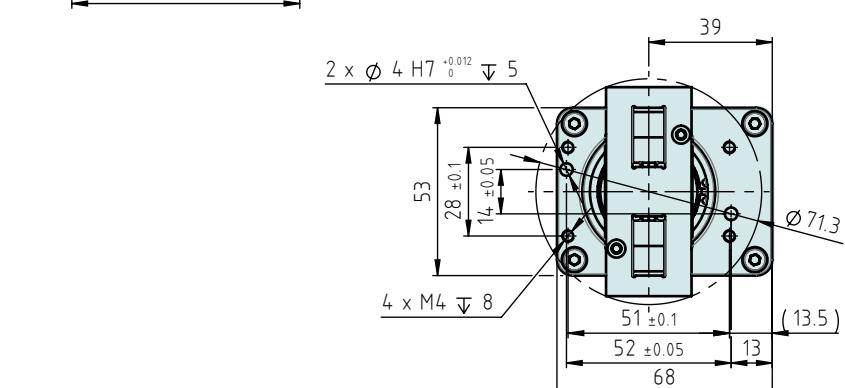
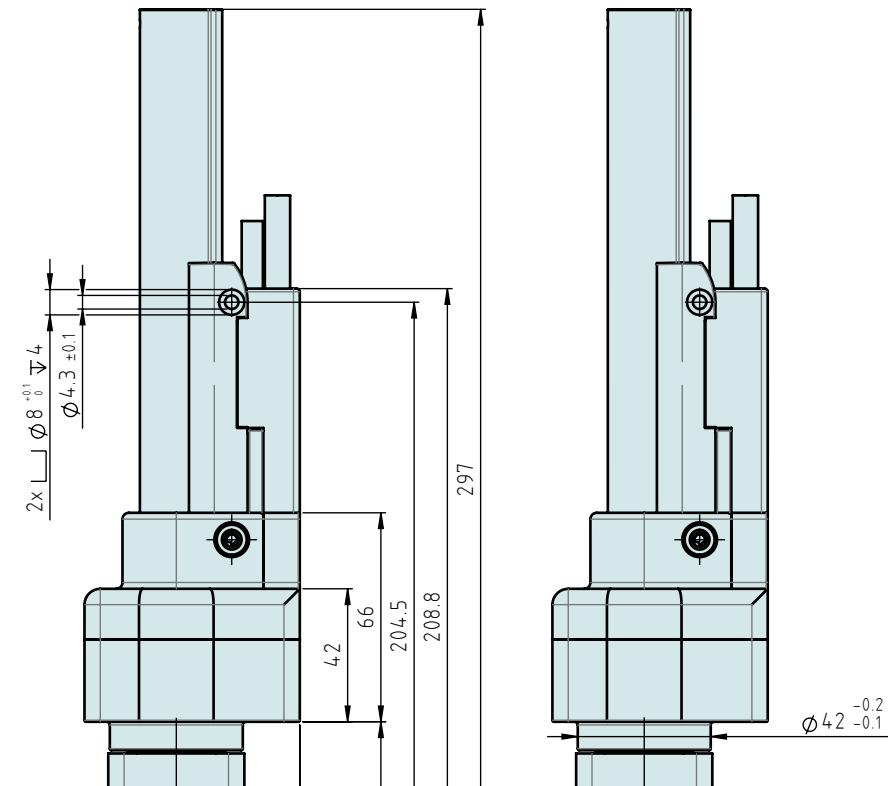
<b>Artikel</b>	<b>Beschreibung</b>	<b>Artikelnummer</b>
<b>GM51-23Sx80F-XP-K_35-18_E50x08-NG</b>	Drehgreifer, 2-Finger parallel, Hub 18 mm	<a href="#">0150-6599</a>
<b>GM51-23Sx80F-XP-K_35-18_E50x08-NG_MS03</b>	Drehgreifer, 2-Finger parallel, Hub 18 mm mit Haltekraft	<a href="#">0150-6302</a>

**DREHGREIFER GM51-23SX160H-XP-K\_35-18\_E50x08-NG\_MS03**

offen



geschlossen

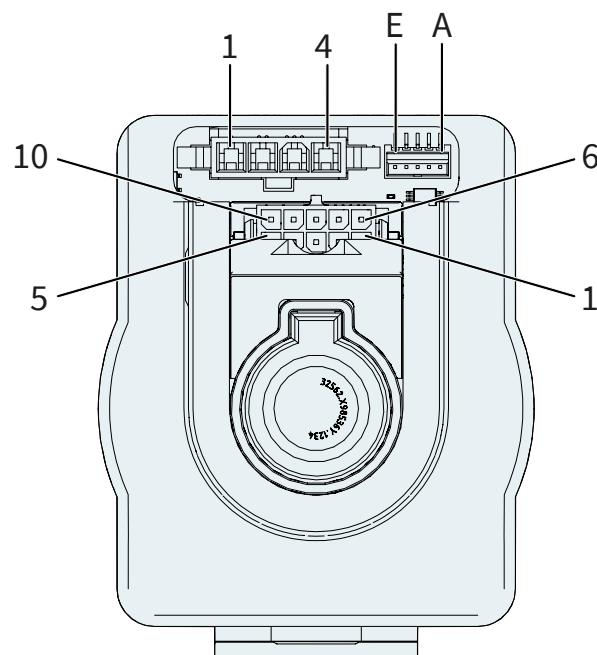


Abmessungen mm

Artikel	Beschreibung	Artikelnummer
<b>GM51-23SX160H-XP-K_35-18_E50x08-NG</b>	Drehgreifer, 2-Finger parallel, Hub 18 mm	<a href="#">0150-6668</a>
<b>GM51-23SX160H-XP-K_35-18_E50x08-NG_MS03</b>	Drehgreifer, 2-Finger parallel, Hub 18 mm mit Haltekraft	<a href="#">0150-6665</a>

**STECKER GM51-23 LINEARMOTOR / DREHMOTOR****NG-Stecker Drehmotor (oben)**

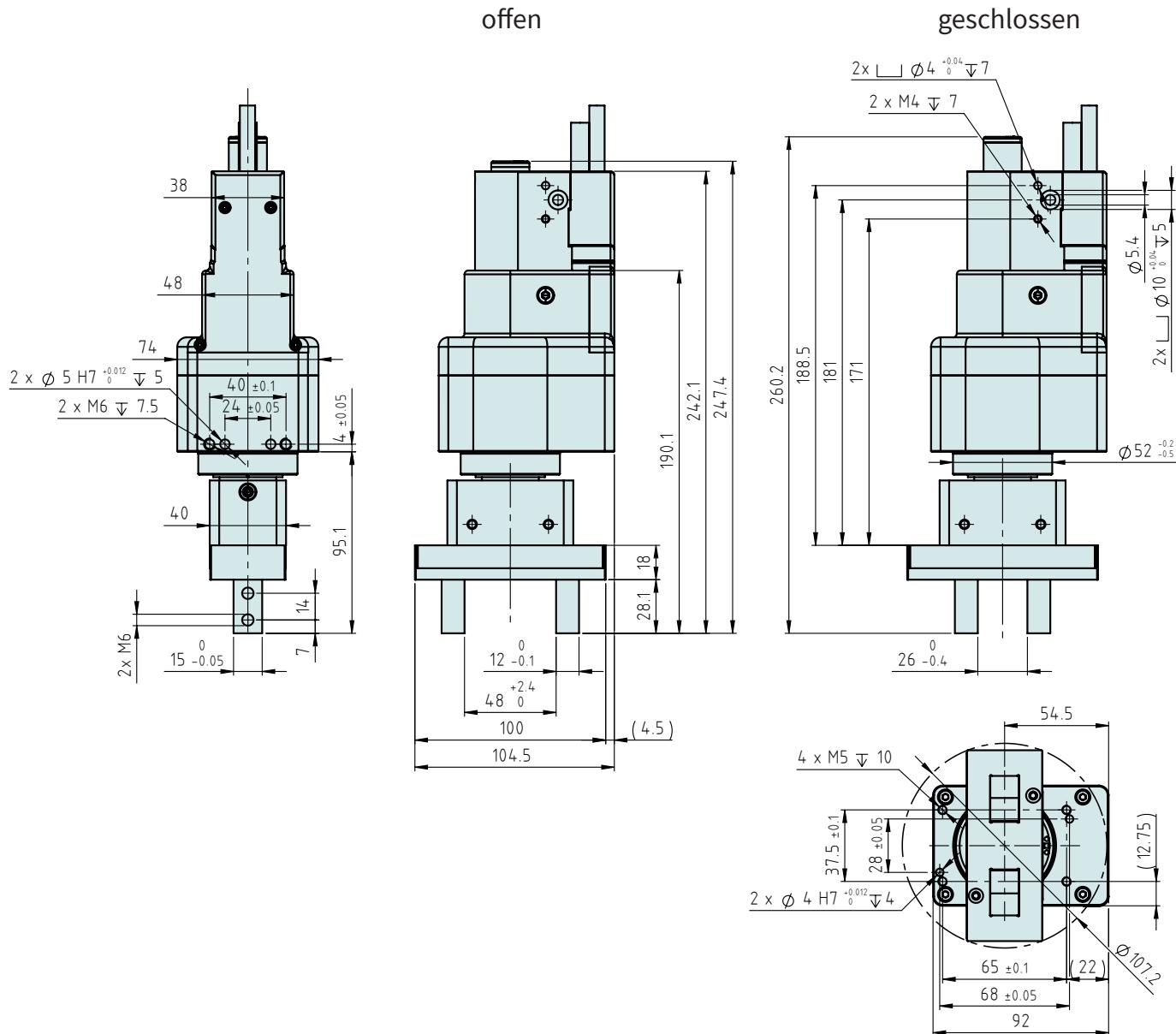
Motor Steckerbelegung	NG-Stecker	Aderfarbe Motorkabel
Phase 2-	Pin 1	grau
Phase 2+	Pin 2	blau
Phase 1-	Pin 3	rosa
Phase 1+	Pin 4	rot
Temp Sensor	Pin E	schwarz
Sensor Cos	Pin D	grün
Sensor Sin	Pin C	gelb
GND	Pin B	Schirm innen
+5V	Pin A	weiss
Gehäuse		Schirm auss.



Ansicht: Motorstecker, steckseitig  
Oben: NG-Stecker Drehmotor  
Unten: K-Stecker Linearmotor

**K-Stecker Linearmotor (unten)**

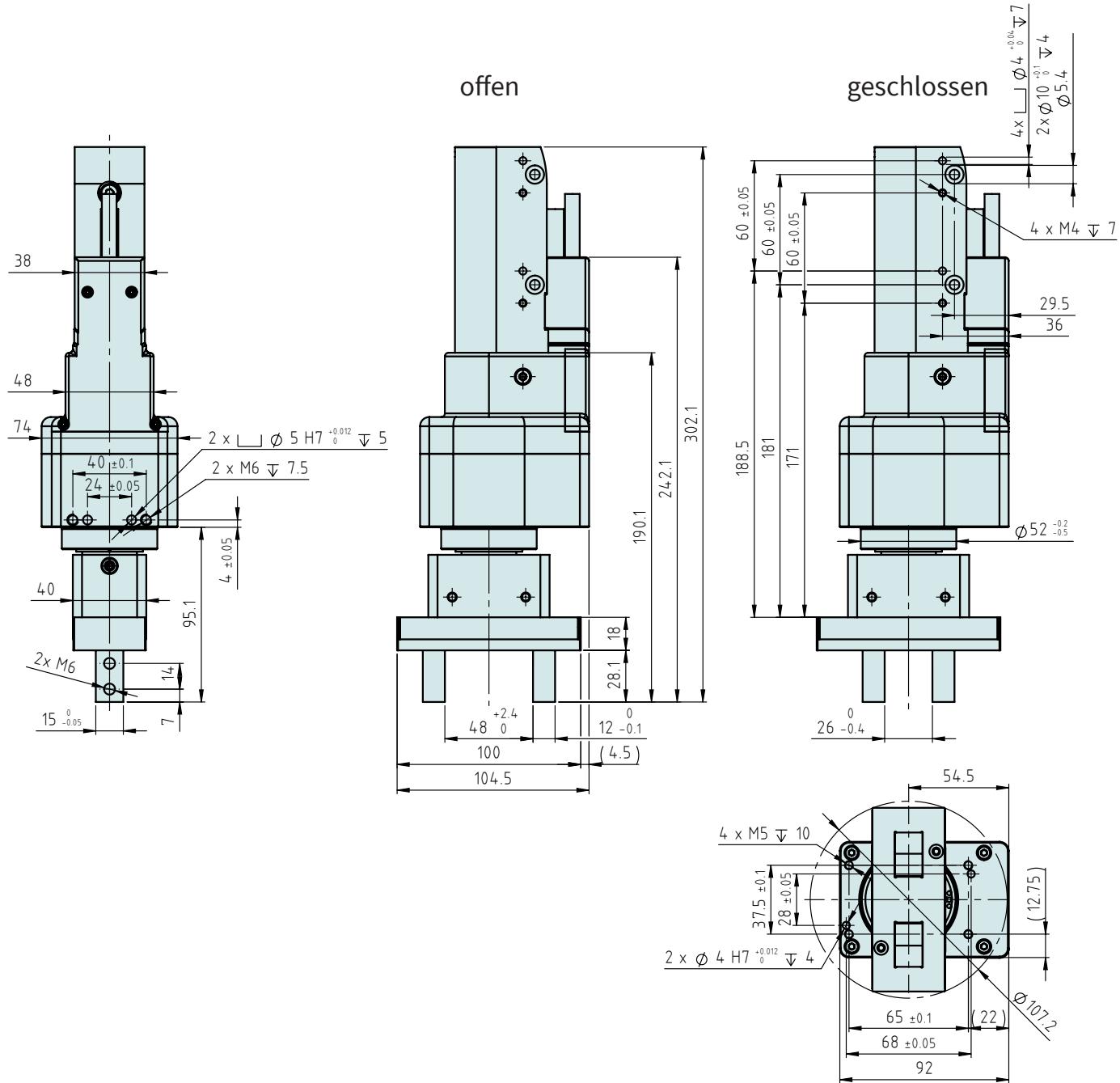
Motor Steckerbelegung K-Stecker		Aderfarbe Motorkabel
Pin 1	Phase 1+	rot
Pin 2	Phase 2+	blau
Pin 3	n.c.	n.c.
Pin 4	Phase 1-	rosa
Pin 5	Phase 2-	grau
Pin 6	Sensor Sin	gelb
Pin 7	Sensor Cos	grün
Pin 8	GND	braun
Pin 9	+5V	weiss
Pin 10	Temp sensor	schwarz
	Gehäuse	Schirm

**DREHGREIFER GM51-37SX60-XP-N\_48-22\_E70x18-NG(\_MS03)**

Abmessungen mm

Artikel	Beschreibung	Artikelnummer
<b>GM51-37Sx60-XP-N_48-22_E70x18-NG</b>	Drehgreifer, 2-Finger parallel, Hub 22 mm	<a href="#">0150-6609</a>
<b>GM51-37Sx60-XP-N_48-22_E70x18-NG_MS03</b>	Drehgreifer, 2-Finger parallel, Hub 22 mm mit Haltekraft	<a href="#">0150-6437</a>

## DREHGREIFER GM51-37SX120F-XP-N\_48-22\_E70x18-NG(\_MS03)

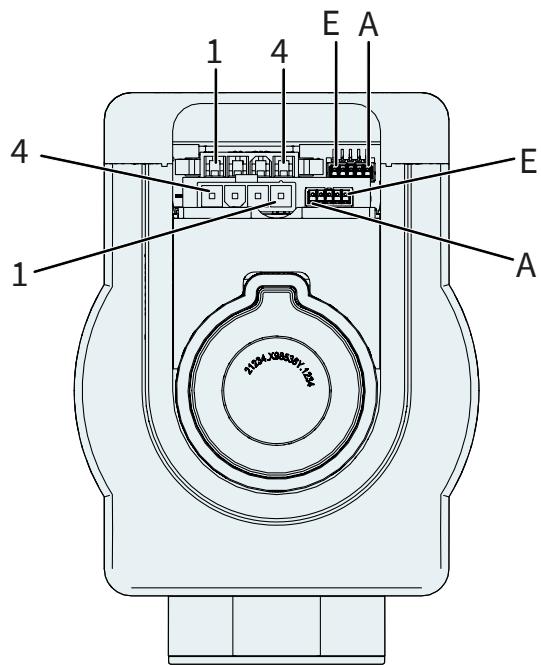


Abmessungen mm

Artikel	Beschreibung	Artikelnummer
GM51-37SX120F-XP-N_48-22_E70x18-NG	Drehgreifer, 2-Finger parallel, Hub 22 mm	0150-6673
GM51-37SX120F-XP-N_48-22_E70x18-NG_MS03	Drehgreifer, 2-Finger parallel, Hub 22 mm mit Haltekraft	0150-6670

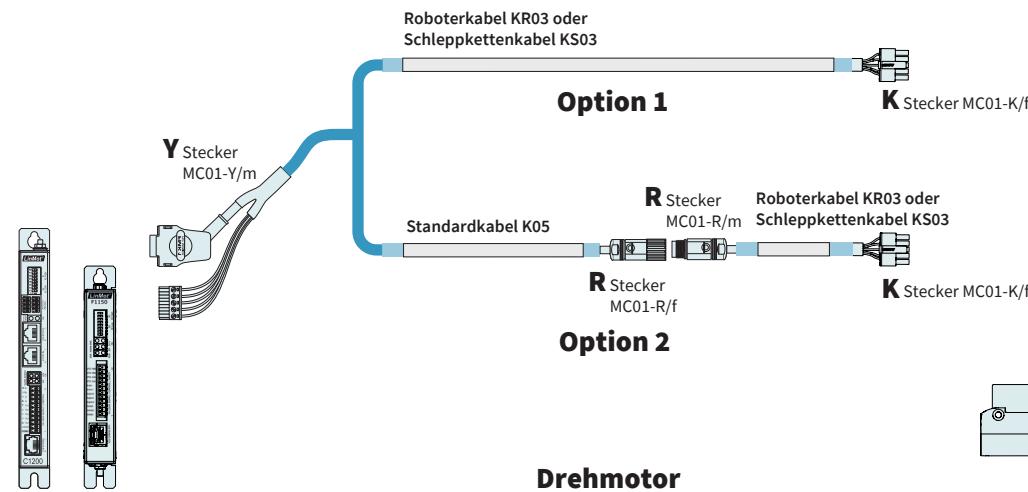
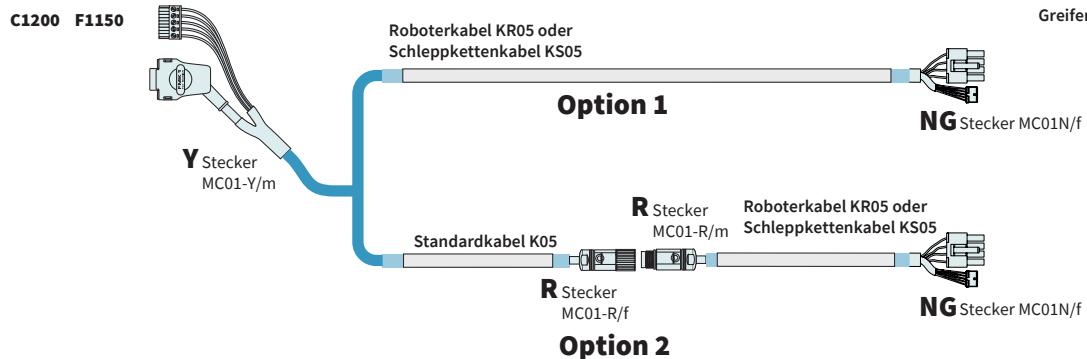
**STECKER GM51-37 LINERMOTOR / DREHMOTOR****NG-Stecker Drehmotor (oben)**

Motor Steckerbelegung	NG-Stecker	Aderfarbe Motorkabel
Phase 2-	Pin 1	grau
Phase 2+	Pin 2	blau
Phase 1-	Pin 3	rosa
Phase 1+	Pin 4	rot
Temp Sensor	Pin E	schwarz
Sensor Cos	Pin D	grün
Sensor Sin	Pin C	gelb
GND	Pin B	Schirm innen
+5V	Pin A	weiss
Gehäuse		Schirm auss.

**N-Stecker Linearmotor (unten)**

Motor Steckerbelegung	N-Stecker	Aderfarbe Motorkabel
Phase 1+	Pin 4	rot
Phase 1-	Pin 3	rosa
Phase 2+	Pin 2	blau
Phase 2-	Pin 1	grau
+5V	Pin A	weiss
GND	Pin B	Schirm innen
Sensor Sin	Pin C	gelb
Sensor Cos	Pin D	grün
Temp Sensor	Pin E	schwarz
Gehäuse		Schirm auss.

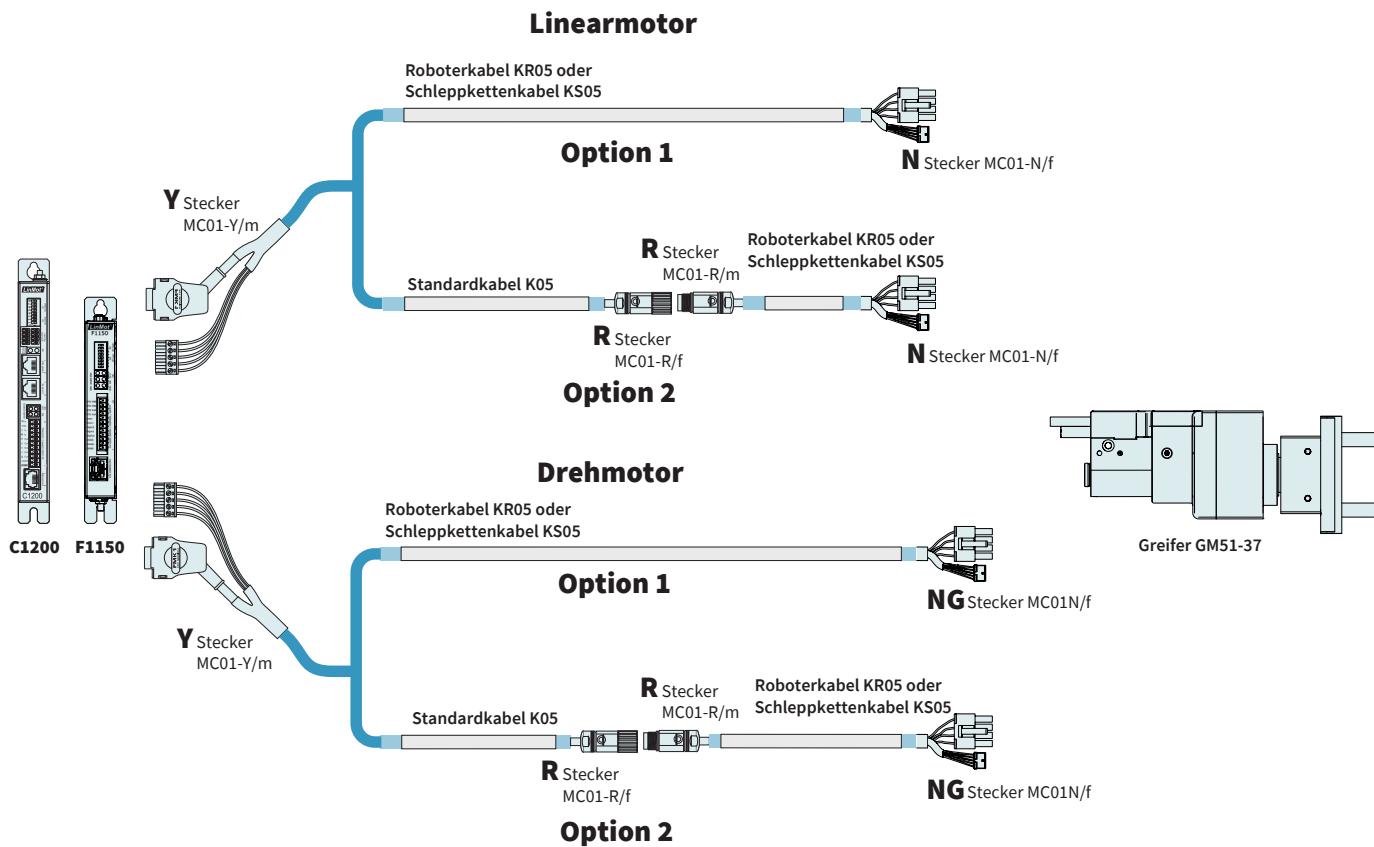
Ansicht: Motorstecker, steckseitig  
Oben: NG-Stecker Drehmotor  
Unten: N-Stecker Linearmotor

**MOTORKABEL FÜR GM51-23****Linearmotor****Drehmotor****LINARMOTOR**

Artikel	Beschreibung	Artikelnummer
<b>KS03-Y/K-2</b>	Schleppkettenkabel Y/K, 2 m	<a href="#">0150-2446</a>
<b>KS03-Y/K-4</b>	Schleppkettenkabel Y/K, 4 m	<a href="#">0150-2447</a>
<b>KS03-Y/K-6</b>	Schleppkettenkabel Y/K, 6 m	<a href="#">0150-2448</a>
<b>KS03-Y/K-</b>	Schleppkettenkabel Y/K, Länge auf Mass	<a href="#">0150-3516</a>
<b>KS03-R/K-1</b>	Schleppkettenkabel R/K, 1 m	<a href="#">0150-2185</a>
<b>KS03-R/K-2</b>	Schleppkettenkabel R/K, 2 m	<a href="#">0150-2186</a>
<b>KS03-R/K-</b>	Schleppkettenkabel R/K, Länge auf Mass	<a href="#">0150-3530</a>
<b>KR03-Y/K-</b>	Roboterkabel Y/K, Länge auf Mass	<a href="#">0150-3718</a>
<b>KR03-R/K-</b>	Roboterkabel R/K, Länge auf Mass	<a href="#">0150-3754</a>
<b>K05-Y/R-2</b>	Motorkabel Y/R, 2 m	<a href="#">0150-2421</a>
<b>K05-Y/R-3</b>	Motorkabel Y/R, 3 m	<a href="#">0150-4854</a>
<b>K05-Y/R-4</b>	Motorkabel Y/R, 4 m	<a href="#">0150-2422</a>
<b>K05-Y/R-6</b>	Motorkabel Y/R, 6 m	<a href="#">0150-2423</a>
<b>K05-Y/R-8</b>	Motorkabel Y/R, 8 m	<a href="#">0150-2424</a>
<b>K05-Y/R-</b>	Motorkabel Y/R, Länge auf Mass	<a href="#">0150-3501</a>

**MOTORKABEL FÜR GM51-23**

DREHMOTOR		
Artikel	Beschreibung	Artikelnummer
<b>KS05-09-Y/NG-4</b>	Schleppkettenkabel Y/NG, 4 m	<a href="#">0150-6797</a>
<b>KS05-09-Y/NG-6</b>	Schleppkettenkabel Y/NG, 6 m	<a href="#">0150-6798</a>
<b>KS05-09-Y/NG-</b>	Schleppkettenkabel Y/NG, Länge auf Mass	<a href="#">0150-6799</a>
<b>KS05-09-R/NG-1.5</b>	Schleppkettenkabel R/NG, 1,5 m	<a href="#">0150-6570</a>
<b>KS05-09-R/NG-2</b>	Schleppkettenkabel R/NG, 2 m	<a href="#">0150-6571</a>
<b>KS05-09-R/NG-3</b>	Schleppkettenkabel R/NG, 3 m	<a href="#">0150-6572</a>
<b>KS05-09-R/NG-4</b>	Schleppkettenkabel R/NG, 4 m	<a href="#">0150-6795</a>
<b>KS05-09-R/NG-6</b>	Schleppkettenkabel R/NG, 6 m	<a href="#">0150-6796</a>
<b>KR05-Y/NG-</b>	Roboterkabel Y/NG, Länge auf Mass	<a href="#">0150-6800</a>
<b>KR05-R/NG-</b>	Roboterkabel R/NG, Länge auf Mass	<a href="#">0150-6808</a>
<b>K05-Y/R-2</b>	Motorkabel Y/R, 2 m	<a href="#">0150-2421</a>
<b>K05-Y/R-3</b>	Motorkabel Y/R, 3 m	<a href="#">0150-4854</a>
<b>K05-Y/R-4</b>	Motorkabel Y/R, 4 m	<a href="#">0150-2422</a>
<b>K05-Y/R-6</b>	Motorkabel Y/R, 6 m	<a href="#">0150-2423</a>
<b>K05-Y/R-8</b>	Motorkabel Y/R, 8 m	<a href="#">0150-2424</a>
<b>K05-Y/R-</b>	Motorkabel Y/R, Länge auf Mass	<a href="#">0150-3501</a>

**MOTORKABEL FÜR GM51-37**

LINEARMOTOR		
Artikel	Beschreibung	Artikelnummer
<b>KS05-Y/N-2</b>	Schleppkettenkabel Y/N, 2 m	<a href="#">0150-2442</a>
<b>KS05-Y/N-4</b>	Schleppkettenkabel Y/N, 4 m	<a href="#">0150-2443</a>
<b>KS05-Y/N-6</b>	Schleppkettenkabel Y/N, 6 m	<a href="#">0150-2444</a>
<b>KS05-Y/N-8</b>	Schleppkettenkabel Y/N, 8 m	<a href="#">0150-2445</a>
<b>KS05-Y/N-</b>	Schleppkettenkabel Y/N, Länge auf Mass	<a href="#">0150-3509</a>
<b>KS05-09-R/N-1.5</b>	Schleppkettenkabel R/N, 1,5 m	<a href="#">0150-3880</a>
<b>KS05-09-R/N-2</b>	Schleppkettenkabel R/N, 2 m	<a href="#">0150-3881</a>
<b>KS05-09-R/N-3</b>	Schleppkettenkabel R/N, 3 m	<a href="#">0150-3882</a>
<b>KS05-09-R/N-</b>	Schleppkettenkabel R/N, Länge auf Mass	<a href="#">0150-3889</a>
<b>KR05-Y/N-</b>	Roboterkabel Y/N, Länge auf Mass	<a href="#">0150-3514</a>
<b>KR05-R/N-</b>	Roboterkabel R/N, Länge auf Mass	<a href="#">0150-3757</a>
<b>K05-Y/R-2</b>	Motorkabel Y/R, 2 m	<a href="#">0150-2421</a>
<b>K05-Y/R-3</b>	Motorkabel Y/R, 3 m	<a href="#">0150-4854</a>
<b>K05-Y/R-4</b>	Motorkabel Y/R, 4 m	<a href="#">0150-2422</a>
<b>K05-Y/R-6</b>	Motorkabel Y/R, 6 m	<a href="#">0150-2423</a>
<b>K05-Y/R-8</b>	Motorkabel Y/R, 8 m	<a href="#">0150-2424</a>
<b>K05-Y/R-</b>	Motorkabel Y/R, Länge auf Mass	<a href="#">0150-3501</a>

**MOTORKABEL FÜR GM51-37**

DREHMOTOR		
Artikel	Beschreibung	Artikelnummer
<b>KS05-09-Y/NG-4</b>	Schleppkettenkabel Y/NG, 4 m	<a href="#">0150-6797</a>
<b>KS05-09-Y/NG-6</b>	Schleppkettenkabel Y/NG, 6 m	<a href="#">0150-6798</a>
<b>KS05-09-Y/NG-</b>	Schleppkettenkabel Y/NG, Länge auf Mass	<a href="#">0150-6799</a>
<b>KS05-09-R/NG-1.5</b>	Schleppkettenkabel R/NG, 1,5 m	<a href="#">0150-6570</a>
<b>KS05-09-R/NG-2</b>	Schleppkettenkabel R/NG, 2 m	<a href="#">0150-6571</a>
<b>KS05-09-R/NG-3</b>	Schleppkettenkabel R/NG, 3 m	<a href="#">0150-6572</a>
<b>KS05-09-R/NG-4</b>	Schleppkettenkabel R/NG, 4 m	<a href="#">0150-6795</a>
<b>KS05-09-R/NG-6</b>	Schleppkettenkabel R/NG, 6 m	<a href="#">0150-6796</a>
<b>KR05-Y/NG-</b>	Roboterkabel Y/NG, Länge auf Mass	<a href="#">0150-6800</a>
<b>KR05-R/NG-</b>	Roboterkabel R/NG, Länge auf Mass	<a href="#">0150-6808</a>
<b>K05-Y/R-2</b>	Motorkabel Y/R, 2 m	<a href="#">0150-2421</a>
<b>K05-Y/R-3</b>	Motorkabel Y/R, 3 m	<a href="#">0150-4854</a>
<b>K05-Y/R-4</b>	Motorkabel Y/R, 4 m	<a href="#">0150-2422</a>
<b>K05-Y/R-6</b>	Motorkabel Y/R, 6 m	<a href="#">0150-2423</a>
<b>K05-Y/R-8</b>	Motorkabel Y/R, 8 m	<a href="#">0150-2424</a>
<b>K05-Y/R-</b>	Motorkabel Y/R, Länge auf Mass	<a href="#">0150-3501</a>



# ALLES FÜR LINEARE BEWEGUNG AUS EINER HAND

## Hauptsitz Europa / Asien

**NTI AG - LinMot & MagSpring**  
Bodenaeckerstrasse 2  
CH-8957 Spreitenbach  
Switzerland

 +41 (0)56 419 91 91  
 +41 (0)56 419 91 92

 office@linmot.com  
 www.linmot.com

## Hauptsitz Nord- / Südamerika

**LinMot USA, Inc.**  
N1922 State Road 120, Unit 1  
Lake Geneva, WI 53147  
United States

 262-743-2555

 usasales@linmot.com  
 www.linmot.com